

# NUOVI PEZZI PER ROBOARM

*Continua la collezione degli elementi necessari alla costruzione della prima versione del braccio robotico RoboArm, quella con tre servo.*

**T**ra i diversi pezzi che hai trovato allegati a questo fascicolo, vi sono altri nuovi importanti elementi per la costruzione di RoboZak e delle numerose configurazioni robotiche intermedie. In particolare, come abbiamo già avuto modo di dire, la prima versione che andremo a realizzare sarà RoboArm, nella



Allegato a questo fascicolo hai trovato anche un piccolo tubetto di grasso, che ti servirà per lubrificare le ruote dentate dei servo.

sua versione più semplice, ossia quella con tre soli servomotori. Tra gli elementi di spicco allegati al fascicolo ci sono due squadrette in alluminio anodizzato: rispetto a quelle trovate in precedenza, con forma a U, queste nuove presentano una forma a I. Anch'esse sono preforate e servono per fissare tra loro i diversi servomotori del robot. Oltre alle squadrette, sono presenti diverse tipologie di viti, come quelle di tipo T-2 da 2x21mm, necessarie per l'assemblaggio dei servo, quelle di tipo T-2 da 2x4 mm e una vite di tipo T-2 da 2,6x6 mm, riservata al fissaggio delle squadrette circolari sui servo. Allegato al fascicolo hai trovato anche un piccolo tubetto di grasso, di fondamentale importanza per lubrificare le ruote dentate che risiedono nei motori, in modo da rendere più fluido il loro movimento e ridurre eventuali attriti. Per quanto riguarda gli altri componenti allegati al fascicolo, abbiamo già avuto modo di descriverli in passato. Con la prossima uscita troverai l'ultimo elemento necessario alla realizzazione del primo servomotore di RoboZak, il motore elettrico.



## COMPONENTI

- |   |                                     |
|---|-------------------------------------|
| 1) base superiore per servo tipo B                          | 5) 2 fascette di fissaggio dei cavi |
| 2) 8 viti tipo T-2 da 2x4 mm                                | 6) squadretta circolare di tipo 3   |
| 3) 4 viti tipo T-2 da 2x21 mm                               | 7) 2 rondelle da 6x2,2x0,5 mm       |
| 4) 2 squadrette a I forate per il fissaggio dei servomotori | 8) vite tipo T-2 da 2,6x6 mm        |